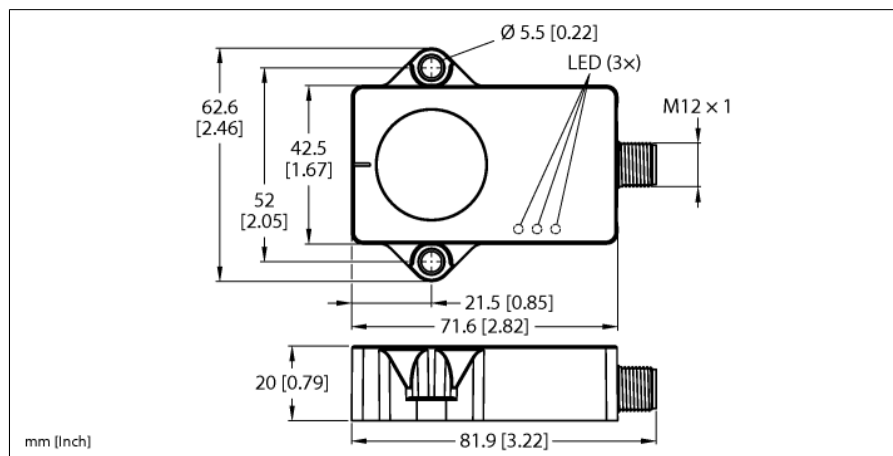


Inclinómetro dinámico B2NF60H-QR20-2LI2X3-H1151



Tipo	B2NF60H-QR20-2LI2X3-H1151
N.º de ID	100031518

Principio de medición	Combinación de giroscopios y acelerómetros
-----------------------	--

Datos generales	
Resolución	16 bit
Alcance de la medición	-60...60°
Cantidad de ejes de medición	2
Precisión de repetición	≤ 0.085 % del valor final
Desviación de linealidad	≤ 0.3 %
Variación de temperatura	≤ ± 0.02 %/K

Datos eléctricos	
Tensión de servicio	15...30 VCC
Ondulación residual	≤ 10 % U _{ss}
Tensión de control de aislamiento	≤ 0.5 kV
Protección cortocircuito	sí
Protección ante corto-circuito/polaridad inversa	sí/ sí
Salida eléctrica	5 polos, Salida analógica
Salida de corriente	4...20 mA
Resistencia de carga de la salida de tensión	≥ 4.7 kΩ
Resistencia de carga de la salida de corriente	≤ 0.4 kΩ
Consumo de corriente	<80 mA

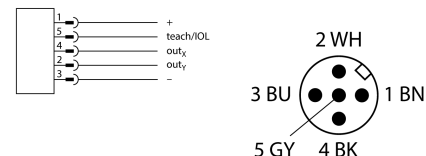
Datos mecánicos	
Diseño	Rectangular, QR20
Medidas	71.6 x 62.6 x 20 mm
Material de la cubierta	Plástico, Ultem
Conexión eléctrica	Conectores, M12 x 1

Condiciones ambientales	
Temperatura ambiente	-40...+85 °C
Oscilación de temperatura (EN60068-2-14)	-40...+85 °C; 20 ciclos
Resistencia a la fatiga por vibraciones (EN 60068-2-6)	20 g; 5 h/ejes; 3 ejes
Resistencia al choque (EN 60068-2-27)	200 g; 4 m ½ sinusoidal
Grado de protección	IP68 IP69K
MTTF	297 Años según SN 29500 (ed. 99) 40 °C



- Rectangular, plástico, Ultem
- Indicación de estado por LED
- Detección del ángulo a través de dos ejes con un rango de medición de ±60°
- Alto grado de protección IP68/IP69K
- Protección contra niebla salina y cambios rápidos de temperatura
- 15-30 V CC
- Conector macho M12 x 1, 5 polos
- Salida analógica de 4-20 mA
- El punto central del rango de medición se puede ajustar con el adaptador de programación TX1-Q20L60
- Posibilidad de parametrización individual con USB-2-IOL-0002

Diagrama de cableado



Principio de funcionamiento

Para determinar los ángulos, los inclinómetros dinámicos no solo usan una celda de medición de aceleración, sino también un sensor giroscopio. Los efectos causados por la aceleración de las vibraciones o la interferencia se minimizan por medio de un algoritmo de fusión inteligente a partir de los datos de aceleración y los valores de velocidad de rotación. Esto permite que el sensor emita una señal sólida con una precisión y velocidad impresionantes, incluso en aplicaciones dinámicas en movimiento.

Los sensores sólidos se ubican con el lado de impregnación en una superficie plana, de mo-

Indicación de la tensión de servicio	LED, Verde
Indicación del rango de medición	LED, amarillo

do que se cubra el compuesto de impregnación. Luego, el sensor se fija con dos tornillos.

